



**The world's most
lifelike bionic hand**

世界上仿真度最高的手

Size Options 尺码规格



small black
小号黑色

small white
小号白色

medium
中号

large
大号

Grip Patterns

Encoders and microprocessors continually track motor position to achieve advanced grip patterns unique to bebionic. Positioned in palm for balanced weight distribution and less noise.

Bebionic独有的编码器和微处理器不断跟踪电机运行定位以实现更进一步的抓取模式，定位于对掌位是为了平衡重量分布和降低噪音。



Power Grip Force 电动抓取力	140N 140牛
Tripod Grip Force 三指抓取力	36.6N 36.6牛
Key Grip Force 两指抓取力	26.5N 26.5牛
Open / Close – Tripod Grip 开/关—三指抓取	0.5secs 0.5秒
Open / Close – Power / Key Grip 开/关—电源/关键抓取	1sec 1秒
Static Load – Hook Grip 静态载荷—钩状抓取	45Kg 45千克
Individual Finger Load 单个手指载荷	25Kg 25千克
Finger Tip Extension Load 指端末端载荷	6Kg 6千克
Push Down Load 推送载荷	90Kg 90千克

Wrist Options 腕关节选项

1 - EQD Wrist 电动快速拆装



2 - Short Wrist 短腕

Low profile friction wrist
Ideal for wrist disarticulation or long below-elbow patients
Friction control over
10mm build height

低轮廓摩擦手腕
理想的腕离断或长残肢患者
rotation 旋转摩擦控制
厚10毫米



3 - Multi-Flex Wrist* 多向转动腕关节

Passive movement in all directions, with spring return to neutral
Lockable in 30° flexion, 30° extension or neutral
Wrist compliance absorbs shock and torque for a more comfortable fit

在各个方向上被动运动，弹簧可归位
屈曲30度锁定，30° 伸展或中立位
手腕设计可以减缓冲击，扭矩也可以更舒适贴合



4 - Flexion Wrist 屈曲腕关节

Flexion Wrist lock button 屈腕锁定按钮



	Medium 中号	Small 小号
A – Middle finger tip to hand base A-中指指端到手掌根部	190mm 7 ½" 190毫米7.5英寸	165mm 6 ½" 165毫米6.5英寸
B – Thumb tip to hand base B-拇指顶端到手掌根部	121mm 4 ¾" 121毫米4.75英寸	105mm 4 ¼" 105毫米4 ¼英寸
C – Max chassis width C-最大底架宽度	84mm 3 ¼" 84毫米3.25英寸	72mm 2 ¾" 72毫米2 ¾"
D - Diameter of chassis at wrist D-手腕底架直径	50mm 2" 50毫米2英寸	45mm 1 ¾" 45毫米1.75英寸
X – EXD Only X-隔垫	5mm ¼" 5毫米0.5英寸	2mm ⅛" 2毫米¼英寸
Palm circumference (no glove) 手掌周长（不带手套）	204mm 8" 204毫米8英寸	179mm 7" 179毫米7英寸
Maximum opening width 最大伸展宽度	105mm 4 ⅛" 105毫米4 ⅛英寸	90mm 3 ½" 90毫米3.5英寸
Comparison to std myo 和标准肌电手对比	200mm 7 ¾" 200毫米7.75英寸	185mm 7 ¼" 185毫米7.25英寸

